Робот центральный

Контроллер Lego EV3

Моторы большой мотор Lego для езды 3 шт.

Датчики ультразвуковой датчик расстояния Lego 1 шт.

 датчик цвета Lego, управление лазером 1 шт.

ПО для программирования используем стандартную графическую среду Lego

Дополнительно для подсветки робота использована светодиодная лента с питанием от литиевого аккумулятора 12 вольт и управлением через контроллер Tetrix.

Предыстория базовая конструкция робота использовалась нами при подготовке к соревнованиям Robocup Russia Open в лиге OnStage в Томске. Центральный робот управляет другими роботами через Bluetooth. Сам он получает команду на запуск представления через датчик цвета с помощью лазерного термометра.