

Робот собран на основе конструктора lego ev3 mindstorms, также используются детали lego spike prime. В данном роботе используется два датчика цвета и два ультразвуковых датчика расстояния. Благодаря датчикам цвета робот может осуществлять езду по черной линии, а с помощью ультразвуковых датчиков расстояния, робот видеть препятствия и может ориентироваться в лабиринте. Езда по черной линии осуществляется с помощью ПИД-регулятора, прохождение лабиринта проходит по правилу правой руки. Кегельринг проходится благодаря совместной работе ультразвуковых датчиков расстояния и датчиков цвета.