



ЖУК

## Описание робота

Робот на шасси 6WD, оснащенный 5DOF манипулятором, датчиком расстояния, прожекторами, 3-мя видеокамерами, радио- и видео- передатчиками (NRF24L01 и Eachine).

Управление электроникой на роботе построено на базе Arduino Mega Pro и специально разработанной платы-расширителя ExtenderPro для более удобного подключения периферии и распределения питания.

Управление роботом и обмен телеметрией осуществляется комплексом, состоящим из Android-планшета, специально разработанной программой управления и надстройки к планшету (Arduino Mini + радиопередатчик NRF24L01).

Прием видеосигнала осуществляется комплексом, состоящим из ноутбука (Linux), программы обработки видеосигнала и видеоприемника.

Конструкция робота практически полностью разработана в 3D (Autodesk Inventor), с применением унификации деталей и модульного принципа. Применяемые материалы - пластики PLA, PETG, алюминий, сталь.

Возможны дальнейшие модификации робота.