

Робот на элементной базе NXT с манипулятором.

В роботе использованы два мотора для движения вперед-назад и поворотов. Робот двигается на колесах, соединенных ременной передачей. В качестве ремня используется гусеницы. Гусеницы также помогают движения робота в песке, щебенке и других рыхлых средах.

Робот оснащен манипулятором для захвата банки. Манипулятор может захватывать и поднимать банку с помощью одного моторчика.





