

# Описание и технические характеристики проекта

Наша система отслеживает активность животных и строит кратчайших маршрутов между теми вольерами, где в данный момент наиболее удобно знакомиться, изучать представителей фауны из списка вашего домашнего задания или из тех животных, кого вы больше всего хотели бы навестить.

Система построена на базе веб-камер с использованием технологии технического зрения, которую мы реализуем с помощью библиотеки OpenCV для Python. Мобильное приложение разработано с использованием технологии App Inventor. Мобильное приложение позволяет передавать кратчайший маршрут электрокару, сделанному на базе Mindstorms Ev3.

Макет зоопарка мы делали из фанеры, подручных материалов и реалистичных зверей из нашей коллекции. «Оживляли макет» с помощью моторов и элементов конструктора Lego Mindstorms

## Функциональная схема проекта

